## (19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

# 特開平11-253416

(43)公開日 平成11年(1999)9月21日

(51) Int.CL\*

識別記号

FI A61B 5/05

311

A 6 1 B 5/055 G 0 1 N 33/48

G01N 24/08

510Y.

審査請求 未請求 請求項の数12 OL (全 13 頁)

(21)出顧番号

特願平10-56699

(22)出願日

平成10年(1998) 3月9日

(71)出顧人 000003078

株式会社東芝

神奈川県川崎市幸区堀川町72番地

(72)発明者 原頭 基司

栃木県大田原市下石上1385番の1 株式会

社東芝那須工場内

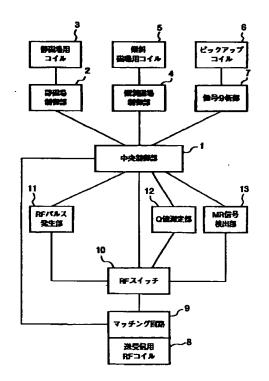
(74)代理人 弁理士 鈴江 武彦 (外6名)

## (54) 【発明の名称】 磁気共鳴イメージング装置

### (57)【要約】

【課題】被検体の照射領域に対応する部分の重量を正確 に把握することができ、SARを正確に算出する。

【解決手段】送受信用RFコイルへの電力効率を高めるマッチング回路9と、APC部1-1により90°条件を満足するように電力制御されたときの無負荷時及び負荷時の送信電力を測定するRFパワーメータ11-3及び電力読取部1-2と、Q値を求めるための方向性結合器部12-2及びQ値計算部1-3と、プリアンプが飽和しないためのアッテネータ13-2と、MR信号のピーク値を検出するピーク値読取部1-5とを設け、スライス選択しないパルスシーケンスを行って、プロトンの総量に比例したMR信号のピーク値を求め、プロトンの総量を使用したSARの値を自動的に計算する。



1

#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 磁気共鳴現象を利用して被検体の磁気共 鳴画像を得る磁気共鳴イメージング装置において、

被検体へ高周波パルスを送信し、前記被検体からの磁気 共鳴信号を検出し、この検出に基づいてプロトンの総量 を求め、このプロトンの総量に基づいて撮影における許 容励起エネルギーを管理するためのデータを算出する管 理データ算出手段を設けたことを特徴とする磁気共鳴イ メージング装置。

【請求項2】 前記管理データ算出手段は、スライス選 10 か一項記載の磁気共鳴イメージング装置。 択しないで撮影部位の原子核のスピンを所定角度傾ける 励起を行ったときに得られるエコー信号のピーク値を測 定し、このピーク値に基づいてプロトンの総量を求める ことを特徴とする請求項1記載の磁気共鳴イメージング 装置、

【請求項3】 前記管理データ算出手段は、スピン・エ コー法により得られるエコー信号からプロトンの総量を 求めることを特徴とする請求項2記載の磁気共鳴イメー ジング装置。

【請求項4】 前記管理データ算出手段は、グラディエ 20 ント・エコー法により得られるエコー信号からプロトン の総量を求めることを特徴とする請求項2記載の磁気共 鳴イメージング装置。

【請求項5】 前記管理データ算出手段は、周波数に対 する反射信号電圧を検出する方向性結合器を使用して測 定されたQ値に基づいてプロトンの総量を求めることを 特徴とする請求項2乃至請求項4のいずれか一項記載の 磁気共鳴イメージング装置。

【請求項6】 前記管理データ算出手段は、励起コイル の電力供給回路に接続され、その出力効率を高めるマッ 30 チング回路を具備することを特徴とする請求項2乃至請 求項5のいずれか一項記載の磁気共鳴イメージング装 置。

【請求項7】 前記管理データ算出手段は、前記増幅器 の前に備えられ、撮影部位からのエコー信号を検出して 得た電気信号を増幅する増幅器が飽和しないように前記 電気信号を減衰させる減衰値又は減衰率が概知の減衰器 を具備することを特徴とする請求項2乃至請求項6のい ずれか一項記載の磁気共鳴イメージング装置。

らのエコー信号を検出して得た電気信号を増幅する増幅 器が飽和しないように、撮影部位への励起エネルギーを 減少させ、この励起エネルギーの減少に応じて、撮影部 位から放射されるエコー信号のピーク値を増大推定し て、この増大推定したビーク値に基づいてプロトンの総 量を求めることを特徴とする請求項2乃至請求項6のい ずれか一項記載の磁気共鳴イメージング装置。

【請求項9】 前記管理データ算出手段は、スピンの励 起角度を自動的に一定にするオートパワーコントロール により励起角度が90°となる条件を満足する無負荷時 50

及び負荷時の送信電力を測定する吸収電力測定手段を備 え、この吸収電力測定手段による測定後、前記被検体の 撮影部位の試験的励起は、前記吸収電力測定手段のオー トパワーコントロールの影響からスピンが完全に回復し てから行うことを特徴とする請求項2乃至請求項8のい ずれか一項記載の磁気共鳴イメージング装置。

【請求項10】 前記管理データ算出手段は、前記撮影 部位をほぼ均一に励起する送信及び受信兼用のコイルを 備えたことを特徴とする請求項2乃至請求項9のいずれ

【請求項11】 前記管理データ算出手段により算出さ れた撮影における許容励起エネルギーを管理するための データを表示出力することを特徴とする請求項1乃至請 求項10のいずれか一項記載の磁気共鳴イメージング装 置、

【請求項12】 前記管理データ算出手段により算出さ れた撮影における許容励起エネルギーを管理するための データに基づいて、撮影条件を変更することを特徴とす る請求項1乃至請求項11のいずれか一項記載の磁気共 鳴イメージング装置。

## 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】この発明は、磁気共鳴現象を 利用して被検体の磁気共鳴画像を得る磁気共鳴イメージ ング装置に関する。

[0002]

【従来の技術】ある原子核が磁場中で特定波長のRFパ ルスエネルギーを共鳴吸収し、次いでこれをエコー信号 として放出する磁気共鳴 (MR: Magnetic Resonance) 現象を利用して、撮影対象(被検体)の磁気共鳴画像を 得る磁気共鳴イメージング (MRI: Magnetic Resonan ce Imaging) 装置が知られている。

【0003】このMR I装置では、被検体に対して高周 波磁場(RFバルス)を照射し、被検体内部にRFバル スによる熱等の物理的作用が発生する。このような物理 的作用はRFパルスの量に応じて大きくなるもので、物 理的作用が小さい場合にはほとんど無視できるが、物理 的作用が大きいと被検体に悪影響となる虞がある。

【0004】そこで、アメリカ国のFDAでは勧告基準 【請求項8】 前記管理データ算出手段は、撮影部位か 40 として人体に照射するRFパルスエネルギーの上限の推 奨値を、SAR≦0.4 [W/kg]として示してい る。この勧告基準については、一般的にその解釈と管理 方法が必ずしも完全に一致しているわけではないが、S AR (Specific Absorption Ratio )の計算方法として は、例えば、公称体重を使用した次に示す (式1) が知 られている。

[0005]

【数1】

$$SAR = \frac{(Pw-Pv) \cdot \left(\frac{D}{100}\right)}{w} \cdot \cdot \cdot \cdot (\vec{x}t)$$

【0006】ここで(式1)において、Pw は負荷時(被検体の撮影時)の出力電力(バルス励起エネルギー)[W]であり、Pv は無負荷時(被検体の代わりに損失のない極小物の撮影時)の出力電力 [W]であり、Dは出力電力のデューティ比(%)である。また、Wは被検体の公称体重 [kg]である。

【0007】従って、撮影における許容励起エネルギー 10 を管理するためのデータとしてのSARは、被検体に吸収されたRFバルスのエネルギーを被検体の公称体重で除算したものである。この公称体重は、実質的には通常の体重と同等のものである。

【0008】近年、撮影シーケンスの高速化(例えばRARE法、FSE法)に伴い、上述した勧告基準が見直されつつあるが、従来、MRI装置に携わっている医師や技師は、上述したSARを計算して、撮影する時には、計算したSARより大きくならないように、撮影するスライス枚数を管理するようにしていた。一定時間内20に撮影するスライス枚数を減らせば、負荷時の出力電力PNが下がるので、SARが下がることになる。

#### [0009]

【発明が解決しようとする課題】上述したように、従来のSAR管理では、勧告基準又はそれに追従する制限値以下となるように、負荷時の出力電力Pw、無負荷時の出力電力Pv、出力電力のデューティ比D、公称体重Wにより医師又は技師がSARを計算していたが、SARを公称体重Wに基づいて計算すると誤差が生じる虞があるという問題があった。

【0010】すなわち、同一被検体でも励起するための RFパルスの照射領域の広さが変われば、単位体重当り の吸収RFパルスエネルギーが変わることになる。しか も、必ずしも正確に照射領域に対応する部位の重量と公 称体重Wが一致することはない。

【0011】また、SARは、MRI装置に携わる医師や技師が計算しなければならないという問題があった。 そこでこの発明は、被検体の照射領域に対応する部分の 重量を正確に把握することができ、SARを正確に算出 することができる磁気共鳴イメージング装置を提供する 40 ことを目的とする。

### [0012]

【課題を解決するための手段】(1)本発明の磁気共鳴イメージング装置は、磁気共鳴現象を利用して被検体の磁気共鳴面像を得る磁気共鳴イメージング装置において、被検体へ高周波パルスを送信し、前記被検体からの磁気共鳴信号を検出し、この検出に基づいてプロトンの総量を求め、このプロトンの総量に基づいて撮影における許容励起エネルギーを管理するためのデータを算出する管理データ算出手段を設けたことを特徴とするもので 50

ある。

(2)本発明の磁気共鳴イメージング装置は(1)に記載した磁気共鳴イメージング装置であって、管理データ 算出手段は、スライス選択しないで撮影部位の原子核の スピンを所定角度傾ける励起を行ったときに得られるエコー信号のピーク値を測定し、このピーク値に基づいて プロトンの総量を求めることを特徴とする。

- (3)本発明の磁気共鳴イメージング装置は(2)に記載した磁気共鳴イメージング装置であって、管理データ 算出手段は、スピン・エコー法により得られるエコー信 号からプロトンの総量を求めることを特徴とする。
- (4)本発明の磁気共鳴イメージング装置は(2)に記載した磁気共鳴イメージング装置であって、管理データ 算出手段は、グラディエント・エコー法により得られる エコー信号からプロトンの総量を求めることを特徴とする。
- (5)本発明の磁気共鳴イメージング装置は(2)乃至(4)のいずれかに記載した磁気共鳴イメージング装置であって、管理データ算出手段は、周波数に対する反射信号電圧を検出する方向性結合器を使用して測定されたQ値に基づいてプロトンの総量を求めることを特徴とする。
- (6)本発明の磁気共鳴イメージング装置は(2)乃至(5)のいずれかに記載した磁気共鳴イメージング装置であって、管理データ算出手段は、励起コイルの電力供給回路に接続され、その出力効率を高めるマッチング回路を具備することを特徴とする。
- (7)本発明の磁気共鳴イメージング装置は(2)乃至(6)のいずれかに記載した磁気共鳴イメージング装置 であって、管理データ算出手段は、前記増幅器の前に備えられ、撮影部位からのエコー信号を検出して得た電気信号を増幅する増幅器が飽和しないように前記電気信号を減衰させる減衰値又は減衰率が機知の減衰器を具備することを特徴とする。
  - (8)本発明の磁気共鳴イメージング装置は(2)乃至(6)のいずれかに記載した磁気共鳴イメージング装置であって、管理データ算出手段は、撮影部位からのエコー信号を検出して得た電気信号を増幅する増幅器が飽和しないように、撮影部位への励起エネルギーを減少させ、この励起エネルギーの減少に応じて、撮影部位から放射されるエコー信号のビーク値を増大推定して、この増大推定したビーク値に基づいてプロトンの総量を求めることを特徴とする。
  - (9)本発明の磁気共鳴イメージング装置は(2)乃至(8)のいずれかに記載した磁気共鳴イメージング装置であって、管理データ算出手段は、スピンの励起角度を自動的に一定にするオートパワーコントロールにより励起角度が90°となる条件を満足する無負荷時及び負荷時の送信電力を測定する吸収電力測定手段を備え、この吸収電力測定手段による測定後、前記被検体の撮影部位

の試験的励起は、前記吸収電力測定手段のオートパワー コントロールの影響からスピンが完全に回復してから行 うことを特徴とする。

(10)本発明の磁気共鳴イメージング装置は(2)乃至(9)のいずれかに記載した磁気共鳴イメージング装置であって、管理データ算出手段は、前記撮影部位をほば均一に励起する送信及び受信兼用のコイルを備えたことを特徴とする。

(11)本発明の磁気共鳴イメージング装置は(1)乃至(10)のいずれかに記載した磁気共鳴イメージング 10装置であって、管理データ算出手段により算出された撮影における許容励起エネルギーを管理するためのデータを表示出力することを特徴とする。

(12)本発明の磁気共鳴イメージング装置は(1)乃至(11)のいずれかに記載した磁気共鳴イメージング装置であって、管理データ算出手段により算出された撮影における許容励起エネルギーを管理するためのデータに基づいて、撮影条件を変更することを特徴とする。 【0013】

【発明の実施の形態】以下、この発明の実施の形態を図 20 面を参照して説明する。図1は、この発明の第1実施形態によるMRI装置の要部構成を示すブロック図である。なお、このブロック図には示されていないが、操作パネル、被検体を載置する天板、この天板を駆動する機構、撮影されたMR画像を表示するモニタ、撮影されたMR画像のデータを記憶保存するメモリ(例えばハードディスク装置)等が設けられている。

【0014】中央制御部1は、このMR I装置全体の制御を行うため、CPU (central processing unit )、ROM (read only memory)、RAM (random access memory) 及び各種インターフェイス、各種コントローラ等から構成されている。

【0015】中央制御部1は、静磁場制御部2を介して 静磁場用コイル3を制御し、撮影領域に均一な静磁場を 発生させ、傾斜磁場制御部4を介して傾斜磁場用コイル を制御して上記の静磁場に重畳して傾斜磁場(勾配磁 場)を発生させる。

【0016】この傾斜磁場は核スピンに3次元的な位置 情報を与えるために、X軸、Y軸、Z軸の3方向で発生 させられる。また、前記中央制御部1は、RFコイルに 40 より励起された被検体からのエコー信号を検出するピッ クアップコイル6からの信号(電圧信号)を分析する信 号分析部(スペクトルアナライザ相当装置)7から出力 される分析結果信号を取込むようになっている。

【0017】送受信用RFコイル8は、天板上に載置された被検体の測定部位の近傍に設置され、被検体の測定部位へRFパルスを印加して、その測定部位の該当する原子核を励起して、その原子核から発生したエコー信号を検出する。

【0018】この送受信用RFコイル8は、RFバルス 50 読取部1-2によりデータとして読み取られる。例えば、

送信とMR信号受信を兼用するコイルであり、例えば、 全身用の場合にはQD(直交)-WBコイル、頭部用の 場合にはQD(直交)-BRコイルが使用される。

【0019】この送受信用RFコイル8に対してマッチングを取るためのマッチング回路9は、前記中央制御部1により制御される。すなわち、前記マッチング回路9は、送受信用RFコイル8へ印加される電力をその電気特性から電力効率が最も良くなるように調節するものである。

【0020】前記中央制御部1はRFスイッチ10の切換えを制御し、このRFスイッチ10の切換えにより、前記マッチング回路9(送受信用RFコイル8)とRFパルス発生部11とを接続する。このRFパルス発生部11は、前記中央制御部1により制御され、前記送受信用RFコイル8へRFパルスを発生させるための電力を供給する。

【0021】また、前記RFスイッチ11の切換えにより、前記送受信用RFコイル8とQ值測定部12とが接続される。このQ値測定部12は、前記中央制御部1により制御され、前記送受信用RFコイル8により検出したエコー信号からQ値を測定・算出して、そのQ値データを前記中央制御部1に出力する。

【0022】また、前記RFスイッチ11の切換えにより、前記送受信用RFコイル8とMR信号検出部13とが接続される。このMR信号検出部13は、前記中央制御部1により制御され、前記送受信用RFコイル8により検出したエコー信号を処理してMR画像データに変換して、このMR画像データを前記中央制御部1に出力する。

30 【0023】図2は、前記RFパルス発生部11及びその周辺の構成を示すブロック図である。前記RFパルス発生部11は、前記送受信用RFコイル8に印加されるRFパルスのデューティDを決定するRFパルス波形を発生するRFパルス発振器11-1と、このRFパルス発振器11-1からのRFパルス波形を所定の電力まで増幅するRFパワーアンプ11-2と、このRFパワーアンプ11-2から出力される電力を計測して前記RFスイッチ10へ供給するRFパワーメータ11-3とから構成されている。

【0024】前記RFパワーアンプ11-2は、前記中央制御部1に備えられたAPC (autopower control)部1-1によりRFパルスの90°条件(スピンの励起角度が90°となる条件)が求められ、これにより送信電力が制御される。さらに、前記中央制御部1は、90°条件に基づいて送信電力(RFパルス)の振幅を所望の倍率(例えば30°)に増幅・縮小制御することもできる

【0025】また、前記RFパワーメータ11-3により 計測された電力は、前記中央制御部1に備えられた電力 装取部1-2によりデータとして読み取られる。例えば

電力読取部1-2は、90°条件が満足されるときの無負 荷時の送信電力Pv 及び負荷時の送信電力Pw を読取

【0026】図3は、前記Q値測定部12及びその周辺 の構成を示すブロック図である。前記Q値測定部12 は、前記中央制御部1による制御によりサンプリングす る各周波数の信号を発生する発振器12-1と、この発振 器12-1からの信号を前記RFスイッチ10を介して前 記送受信用RFコイル8へ供給したときの反射信号を入 力する方向性結合器部12-2とから構成されている。 【0027】前記方向性結合器部12-2により入力され

た反射信号は、前記中央制御部1に備えられたQ値計算 部1-3にデータとして取込まれ、このデータに基づいて Q値が計算される。例えば90°条件が満足されるとき の無負荷時のQ値Qv 及び負荷時のQ値Qw が計算され

【0028】図4は、前記MR信号検出部13及びその 周辺の構成を示すブロック図である。前記MR信号検出 部13は、前記送受信用RFコイル8により受信した被 検体からのMR信号 (エコー信号) を増幅するプリアン 20 プ13-1と、前記送受信用RFコイル8により受信した MR信号を前記プリアンプ1 3-1が飽和しないように所 定の減衰量(アッテネーション量)で減衰させるアッテ ネータ13-2と、前記プリアンプ13-1と前記送受信用 RFコイル8 (マッチング回路9)とを、前記中央制御 部1の制御により前記RFスイッチ10と共に連動して 直接又は前記アッテネータ13-2を介して接続する切換 スイッチ13-3と、前記プリアンプ13-1により増幅さ れたMR信号を解析してMR画像信号として処理する検 波部13-4とから構成され、このMR画像信号は、前記 30 中央制御部1により処理されて、図示しないモニタ又は メモリ等に出力する。

【0029】前記アッテネータ13のアッテネーション 量は、前記中央制御部1に備えられたアッテネーション 量読取部1-4によりデータAとして読取られる。また、 前記検波部13-4により処理されたMR信号のビーク値 が、前記中央制御部1に備えられたピーク値読取部1-5 によりデータSとして読取られる。

【0030】図5は、前記マッチング回路9の一例を示 す回路図である。マッチング回路9は、前記送受信用R 40 により送受信用RFコイル8に誘導される誘導起電力 Fコイル8に並列に可変コンデンサ9-1、9-2、9-3に より構成されている。

【0031】このような構成のこの実施の形態におい て、以下に説明する考察に基づいて、撮影における許容 励起エネルギーを管理するためのデータとしてのSAR を算出する。

【0032】RFパルス送信時の送受信用RFコイル8 の等価回路を図6に示す。コンデンサ9-4はコンデンサ 9-1、9-2、9-3を等価変換して表わした可変コンデン サである。

【0033】電力供給源としてのRFパワーアンプ11 -2から電力が供給されたときに、送受信用RFコイル8 に流れる高周波電流 Irfに比例して高周波磁界Bw が発 生する。このとき、被検体に依存して存在する等価直列 抵抗21が変化しても、APCにより90°条件が満足 10 するように制御(再調整)された後では、高周波電流 I rfは一定となる。従って、このとき送信電力Pについ て、次に示す(式2)が成立する。

[0034]

【数2】

$$P = iri^2 \cdot r \propto \frac{1}{Q} \qquad \cdots \qquad (32)$$

$$Q = \frac{\omega L}{L} \qquad (\vec{x}3)$$

【0035】ここで、rは、送受信用RFコイル8の損 失及び被検体による損失の総和を表す直列等価抵抗21 の抵抗値であり、Qは、(式3)に示すように、送受信 用RFコイル8のインダクタンスL、共振角周波数ω、 上記抵抗値ァにより求められるQ値であり、このとき、 可変コンデンサ9-1の静電容量をCとすると、条件式 (式4) が満足されている。以上の考察から、無負荷時 の送信電力Pv 及びQ値Qv と負荷時の送信電力Pw 及 びQ値Qwとの間には、

[0036]

【数3】

$$\frac{Qv}{Qw} = \frac{Pw}{Pv} \qquad \cdots \qquad (式5)$$

という関係式(式5)が成立する。

【0037】MR信号受信時の送受信用RFコイル8の 等価回路を図7に示す。 被検体から発生するエコー信号 (22はこの誘導起電力を発生する仮想的電源である) をEsとすると、可変コンデンサ9-1の両端に検出され る電圧Vxは、

[0038]

【数4】

$$v_x = \left(\frac{Es}{r}\right) \cdot \frac{1}{j\omega C} \qquad \cdots \qquad (\sharp 6)$$

$$|V_x| = \left(\frac{1}{\omega_1 C}\right) \cdot Es = \left(\frac{\omega L}{r}\right) \cdot Es = Q \cdot Es \cdot \cdot \cdot ($$
\$\frac{\pi}{2}7)

となり、送受信用RFコイル8での検出電圧は(式7) からQ・Es となる。

【0039】ここで、無負荷とみなせるほど高周波電力ロスの少ない少量のファントムをセットし、この重さを 10 Mv [kg]とするとき、このMv [kg]のプロトンから発生するエコー信号により送受信用RFコイル8に誘導される起電力をEsvとすると、この起電力Esvはプロトンの総量Mv に比例する。無負荷時において、Q値をQv とし、アッテネータ13-2のアッテネーション量 Av とし、プリアンプ13-1から検波部13-4までのゲ\*

$$Mv = kSv$$

と換算係数kを定義して、予め求めておくものとする。 【0041】上述した議論を負荷時の場合に適用する。 負荷時において、Mw [kg]のプロトンから発生する エコー信号により送受信用RFコイル8に誘導される起 電力をEswとし、Q値をQw とし、アッテネータ13-2 のアッテネーション量Aw とし、プリアンプ13-1から 検波部13-4までのゲインをBv とする。

【0042】すると、送受信用RFコイル8でも検出電 圧はQw · Eswとなり、アッテネータ13-2の出力電圧 は、Aw · Qw · Eswとなり、最終的に検波部13-4の※ \*インをBv とする。すると、送受信用RFコイル8での 検出電圧はQv · Esvとなり、アッテネータ13-2の出 力電圧は、Av · Qv · Esvとなり、最終的に検波部1 3-4の出力電圧は、Av · Bv · Qv · Esv=Sv とな り、この出力電圧Sv が測定されるMR信号のピーク値 となる。これはプロトンの総量に比例した値となる。従 って、

10

【0040】 【数5】

・・・・・ (式8)

※出力電圧は、負荷時のピーク値として、Aw·Bw·Q20 w·Esw=Swとなる。

【0043】ところで、(式8)から、Mv = k·Av ・Bv・Qv・Esvであり、Mv とEsvとは比例関係に あり、Mw とEswともその同じ比例関係にある。従っ て、Mw = k·Av・Bv・Qv・Eswが成立する。そ こで、Sw の定義に及び(式5)により、

【0044】 【数6】

$$Mx = k \cdot \frac{Av}{Aw} \cdot \frac{Bv}{Bw} \cdot \frac{Qv}{Qw} \cdot Sw$$

$$= k \cdot Sw \cdot \left(\frac{Av \cdot Bv}{Aw \cdot Bw}\right) \cdot \left(\frac{Pw}{Pv}\right) \quad . \quad . \quad (\cancel{Z}9)$$

Av = Aw, Bv = Bw

$$Mw = k \cdot Sw \cdot \left(\frac{Pw}{Pv}\right) \quad \cdot \quad \cdot \quad (式10)$$

として、この (式9) により、プロトンの総量を求めることができる。なお、無負荷時及び負荷時でのアッテネータ13-2のアッテネータ量A及びプリアンプ13-1から検波部13-4までのゲインBを変化させなければ、(式10)となる。

【0045】これにより、公称体重に代わるプロトンの総量が得られるので、後は吸収されるRFバルスのエネルギー量を求めれば、SARは求めることができる。そこで、RFパワーアンプ11-2から送受信用RFコイル8へ供給する送信電力を無負荷時はPvとし、負荷時はPwとする。このとき、被検体が吸収する電力Pd [W] は、

★【0046】 【数7】

$$Pd = (Pw-Pv) \cdot \left(\frac{D}{100}\right) \cdot \cdot \cdot \cdot (\sharp 11)$$

【0047】この(式11)により求められる。なお、 DはRFバルス発振器11-1により決定されるバルスシ ーケンスのデューティである。以上の結果として、従来 の公称体重を使用した式により求めたSARに代わっ て、

[0048]

【数8】

\*

40

$$SAR = \frac{(Pw-Pv) \cdot \left(\frac{D}{100}\right)}{k \cdot Sw \left(\frac{Av \cdot Bv}{Aw \cdot Bw}\right) \cdot \left(\frac{Pw}{Pv}\right)} \cdot \cdot \cdot \cdot \cdot (\sharp 12)$$

【0049】この撮影部位に対応する(RFパルスを送 信して励起された部位の) プロトンの総量を使用した (式12)により、正確なSARを求めることができ る。このMRI装置では、図8に示す中央制御部1が行 う換算係数kの算出処理の流れにしたがって、MR信号 に対するプロトン重量の換算係数kを求める。まず、ス 10 方を削除することもできる。 テップ1 (ST1) の処理として、撮影部位部分の(プ ロトン数/重量) 比がほぼ等しい物質からなるサンプル (例えばオイル・ファントム)がこのMRI装置にセッ トされたことが確認されるまでの特機状態となる。この サンプルの量は、送受信用RFコイル8により測定され る完全な無負荷時のQ値とこのサンプルを置いた時のQ 値が、ほぼ等しくなるような量(少量)である。

【0050】サンプルがMR I 装置にセットされたこと が確認されると、ステップ2(ST2)の処理として、 して送信出力特性を良好に調整するマッチング処理を行 ì.

【0051】このマッチング処理を終了すると、ステッ プ3 (ST3)の処理として、そのサンプルをセットし た状態である無負荷時のQ値を求めるため、送受信用R Fコイル8へ各種周波数の出力を電力供給して送信さ せ、その結果、送受信用RFコイル8により受信した反 射信号の電圧をQ値測定部12(方向性結合器部12-2) により測定し、ステップ4(ST4)の処理とし

【0052】この実施の形態のQ値について、図9に示 すように、Q値測定部12により得られた周波数と反射 信号電圧との関係のグラフから、反射信号電圧が減少か ら増加に転じる最低値の周波数をf0 (=ω/(2 π))とし、反射信号電圧の最高値から-3dBの値の 反射信号電圧の増加時の周波数から減少時の周波数の差 をAfとして、送受信用RFコイル8単体のQ値は、  $Q=2 f0 / \Delta f$ 

という定義式により算出される。

【0053】また、この実施の形態では、該当するRF コイルと疎に磁気結合するピックアップコイル6及びス ペクトルアナライザ相当装置としての信号分析部7とに よりQ値を求めることができる。信号分析部7により、 図10に示すように、送受信用RFコイル8に各種周波 数の出力を電力供給して送信させて、その結果、周波数 とピックアップコイルによる信号電圧との関係のグラフ が得られ、このグラフから信号電圧の最高値の周波数を f0 とし、その最高値から-3dBの値の信号電圧の減 少時の周波数から増加時の周波数の差を△fとして、送\*50 すために極力短い時間、例えば15msec 以下として制

\*受信用RFコイル8単体のQ値は、

 $Q = f0 / \Delta f$ 

という定義式により算出される。従って、Q値測定部1 2 (方向性結合器部12-2) とピックアップコイル6 (信号分析部7)とはいずれか一方を設ければ良く、一

12

【0054】さらに、Q値が(式5)により無負荷時の 送信電力Pv 及び負荷時の送信電力Pw と関係付けられ るので、Q値を求めることは必須ではなく、上記ステッ プ3の処理及びステップ4の処理は省略することもので きる.

【0055】次に、ステップ5(ST5)の処理とし て、APC部1-1により、90°条件を求めるためのA PC制御を行う。このAPC制御は、適当なスライス厚 を設定して被検体の撮影部位(サンプル)を励起して、 送受信用RFコイル8についてマッチング回路9を制御 20 送信電力を段階的に変えて(送信電力は、RFパワーメ ータ11-3からの検出信号で電力読取部1-2により読取 られる) MR信号を収集する。このAPC制御が終了す ると、ステップ6 (ST6)の処理として、このAPC 制御により収集されたMR信号から、90°条件を満足 する送信電力(無負荷時の送信電力Pv )を読取る。 【0056】すなわち、送信電力とMR信号電圧との関 係のグラフをカーブフィティングにより作成して、その MR信号が最大となる送信電力を読取る。この最大とな る送信電力が90°条件を満たす送信電力(無負荷時の て、Q値計算部1-3によりその測定結果からQ値を算出 30 送信電力Pv)である。このとき、RFバルスは90° パルス及び180° パルスとなっている。

> 【0057】次に、ステップ7 (ST7)の処理とし て、スライス厚を無限大として、すなわちスライス傾斜 磁場、位相エンコード傾斜磁場をかけないスピン・エコ 一法で、その90°条件を満たす送信電力により送受信 用RFコイル8からRFパルス (90°パルス及び18 O'パルス)を送信してMR信号を収集する。

【0058】このスライス傾斜磁場、位相エンコード傾 斜磁場をかけないスピン・エコー法は、 図1 1 に示すよ うなパルスシーケンスにより実行される。なお、図中に おいては、RFは送受信用RFコイル8から出力するR Fパルスを示し、GSはスライス傾斜磁場を示し、GE は位相エンコード傾斜磁場を示し、GRはリード傾斜磁 場を示し、SIGはMR信号を示している。ここで、R Fパルスの90° パルスは、前回 (最終) のRFパルス からスピンが十分回復すると思われるだけ十分長い時 間、例えば3000msec 以上時間間隔をおいて出力さ れ、この90°パルスからMR信号を検出するまでのエ コー時間ECは、横緩和 (T2 減衰)による影響を減ら

御される。

いからである。

【0059】この実施の形態においては、スピン・エコ 一法を使用したが、この発明はこれに限定されるもので はなく、例えば、図12に示すようなパルスシーケンス で実行されるグラディエント・エコー法でも良いもので ある。なお、このグラディエント・エコー法では、90 \* バルスは使用するが、180\* パルスは使用しない。 【0060】なお、この実施の形態でスピン・エコー法 を使用したのは、MR信号の収集がスライスを無限大と するように広範囲な領域にわたるので、グラディエント 10 ・エコー法では静磁場の均一性が高いレベルで達成して いなければならないのに対して、スピン・エコー法では 実用的なレベルで静磁場の均一性が確保されていれば良

【0061】このMR信号の収集が終了すると、ステッ プ8 (ST8)の処理として、収集したMR信号のピー ク値Sv を読取る。次に、ステップ9(ST9)の処理 として、サンプルの重量Wを図示しない重量測定部によ り測定する。

して、ステップ9で測定された重量Wをステップ8で読 取られたMR信号のピーク値Sv により除算して換算係 数kを算出する。

[0063]k=W/Sv

この算出された換算係数 k を中央制御部 1 内のメモリ (図示せず) にパラメータとしてセットする。

【0064】この換算係数kのセットを終了すると、中 央制御部1は、この換算係数kの算出処理を終了するよ うになっている。このMRI装置は、換算係数kの算出 処理を終了すると、図13に示す中央制御部1が行うS 30 AR算出処理の流れにしたがって、SARの値を求め る.

【0065】まず、ステップ11 (ST11)の処理と して、被検体がこのMR I 装置にセットされたことが確 認されるまでの特機状態となる。被検体がMR I 装置に セットされたことが確認されると、ステップ12 (ST 12) の処理として、送受信用RFコイル8とは別に専 用の受信(RF)コイルを使用しているか否かを判断す る。ここで、受信コイルを使用していると判断すると、 ステップ13 (ST13) の処理として、電磁気的に影 40 響しないように、受信コイルをデカップリング(又はデ チューン) して、次のステップ14 (ST14) の処理 へ移行するようになっている。

【0066】また、受信コイルを使用していないと判断 すると、ステップ14の処理へ移行するようになってい る。ステップ14の処理は、被検体がセットされた状態 である負荷時のQ値を求めるため、前述のステップ3の 処理と同様に、送受信用RFコイル8へ各種周波数の出 力を電力供給して送信させ、その結果、送受信用RFコ イル8により受信した反射信号の電圧をQ値測定部12 50 る。 14

(方向性結合器部12-2) により測定し、ステップ15 (ST15)の処理として、前述のステップ4の処理と 同様に、その測定結果からQ値を算出する。なお、この ステップ14の処理及びステップ15の処理もまた、前 述のステップ3の処理及びステップ4の処理と同様にQ 値を求めることは必須ではなく、省略することができ

【0067】次に、ステップ16 (ST16)の処理と して、前述のステップ5の処理と同様に、APC部1-1 により、90°条件を求めるためのAPC制御を行う。 このAPC制御が終了すると、ステップ17 (ST1 7)の処理として、前述のステップ6の処理と同様に、 このAPC制御により収集されたMR信号から、90° 条件を満足する送信電力(負荷時の送信電力Pw)を読 取る。

【0068】次に、ステップ18 (ST18)の処理と して、被検体の磁化が十分回復するまでの十分長い時間 (例えば、3000msec 以上) の待機を行う。 この破 化回復時間の待機を終了すると、ステップ19 (ST1) 【0062】次に、ステップ10(ST10)の処理と 20 9)の処理として、90°パルスを使用するか否かを判 断する。

> 【0069】ここで90°パルスを使用すると判断する と、ステップ20 (ST20) の処理として、RFスイ ッチ10及び切換スイッチ13-3によりアッテネータ1 3-2が働く回路経路に切換えて、前述のステップ7の処 理と同様に、スライス厚を無限大として、すなわちスラ イス傾斜磁場、位相エンコード傾斜磁場をかけないスピ ン・エコー法(図11参照)で、その90°条件を満た す送信電力により送受信用RFコイル8からRFパルス (90°パルス及び180°パルス)を送信してMR信 号を収集する。なお、このステップ20の処理でも、グ ラディエント・エコー法 (図12参照)を使用しても良 いものである。

【0070】このMR信号の収集を終了すると、ステッ プ21 (ST21) の処理として、前述のステップ8の 処理と同様に、収集したMR信号のピーク値Sw を読取 る。次に、ステップ22(ST22)の処理として、ア ッテネーション量読取部14によりアッテネータ13-2 におけるアッテネーション量Aw を読取り、プリアンプ 13-1及び検波部13-4における電圧ゲインBw を読取 り、さらに、パルスシーケンスからデューティ比Dを読 取る。

【0071】次に、ステップ23 (ST23)の処理と して、予めセットされているパラメータ換算係数k、無 負荷時の送信電力Pv 、MR信号のピーク値Sw 、無負 荷時のアッテネーション量Av 、無負荷時の電圧ゲイン Bv、アッテネーション量Aw、電圧ゲインBw、デュ ーティ比Dから (式12) に基づいて、SARの値を算 出して、このSAR算出処理を終了するようになってい

【0072】また、ステップ19の処理で、90°パル スは使用しないと判断すると、ステップ24(ST2 4)の処理として、RFスイッチ10及び切換スイッチ 13-3によりアッテネータ13-2が働く回路経路に切換 えて、図14に示すように、スライス厚を無限大として スライス傾斜磁場、位相エンコード傾斜磁場をかけない パルスシーケンスで、所望の送信電力 (a° パルスを送 信するための送信電力、なお0<α°<90°、予想さ れるMR信号に対してプリアンプ13-1が飽和しないよ Fパルス (α°パルス及び180°パルス) を送信して MR信号を収集する。なお、このステップ24の処理に おいても、静磁場の均一性が高いレベルで達成している のであれば、図15に示すようなパルスシーケンスで、 所望の送信電力により送受信用RFコイル8からRFパ ルス (α°パルスのみ)を送信してMR信号を収集して も良いものである。このα°パルスを使用するための所 望の送信電力Px は、90°パルスのときの送信電力P w により、

[0073] 【数9】

$$P_{X} = \left(\frac{\alpha}{90}\right)^{2} \cdot P_{W} \quad \cdots \quad (\not \equiv 13)$$

という関係式(式13)により決定される。

【0074】このMR信号の収集を終了すると、ステッ プ25 (ST25) の処理として、前述のステップ21 の処理と同様に、収集したMR信号のピーク値Sx を読 取る。 $\alpha$ ° パルスでのMR信号のピーク値Sx を読取る と、ステップ26 (ST26) の処理として、このMR ーク値Sw を推定により算出する。

【0075】すなわち、α°パルスでのMR信号のピー ク値Sx と90°パルスでのMR信号のピーク値Sw と の間には、 $Sw = (1/\sin \alpha^{\circ}) \cdot Sx$  の関係が成立 し、この式により90°パルスでのMR信号のピーク値 Sw を推定・算出する。

【0076】この90°パルスでのMR信号のピーク値 Sw を推定・算出を終了すると、ステップ27 (ST2 7) の処理として、プリアンプ13-1及び検波部13-4 ケンスからデューティ比Dを読取る。

【0077】次に、ステップ28 (ST28)の処理と して、予めセットされているパラメータ換算係数k、無 負荷時の送信電力 Pv 、MR信号のピーク値Sw 、無負 荷時の電圧ゲインBv 、電圧ゲインBw 、デューティ比 Dから(式12)に基づいて、(Av /Aw)=1とし てSARの値を算出して、このSAR算出処理を終了す るようになっている。

【0078】このSAR算出処理では、90°パルス及 びアッテネータ13-2を使用したステップ20からステ 50 向性結合器部12-2及びQ値計算部1-3と、プリアンプ

16

ップ23へ進むSAR算出処理とプリアンプ13-1が飽 和しないように決定されたα・パルスを使用して90° パルスを使用したときのMR信号のピーク値を推定して 算出するステップ24からステップ28へ進むSAR算 出処理との2つの方法が選択できるようになっていた が、この発明はこれに限定されるものではなく、いずれ か一方だけでも良いものである。

【0079】例えば、ステップ24からステップ28へ 進むSAR算出処理だけしかないものでは、アッテネー うに決定されたα)により送受信用RFコイル8からR 10 タ13-2及び切換スイッチ13-3が必要なくなり、それ らを構成から削除することができる。

> 【0080】このMR I装置は、SAR算出処理を終了 すると、図16に示す中央制御部1が行うSAR表示処 理の流れにしたがって、SARの値の表示と撮影におけ るスライス枚数の設定を行う。

【0081】まず、ステップ29 (ST29)の処理と して、前述のSAR算出処理で算出されたSARの値を 図示しない表示装置に表示させ、ステップ30 (ST3 0)の処理として、このSARの値に基づいて、撮影可 20 能なスライス枚数を算出する。この撮影可能なスライス 枚数を算出すると、ステップ31 (ST31)の処理と して、この算出された撮影可能なスライス枚数を上記表 示装置上に、SARの値に並列して表示し、例えば「自 動設定の場合はリターンキーを押して下さい。 手動設定 の場合はスライス枚数を入力して下さい。」等のメッセ ージを表示して、ステップ32 (ST32) の処理とし て、自動設定か否かを判断する。

【0082】ここで、例えばリターンキーが押されて、 自動設定と判断すると、ステップ33 (ST33)の処 信号のピーク値Sx から90°パルスでのMR信号のピ 30 理として、ステップ30で算出された撮影可能なスライ ス枚数を撮影するスライス枚数として設定して、このS AR表示処理を終了するようになっている。

> 【0083】また、例えば、数値入力が行われて、自動 設定でないと判断すると、ステップ34(ST34)の 処理として、枚数入力が終了するまでの待機状態とな り、枚数入力が終了すると、入力された枚数を撮影する スライス枚数として設定して、このSAR表示処理を終 了するようになっている。

【0084】このMR I 装置は、このSAR表示処理の における電圧ゲインBw を読取り、さらに、パルスシー 40 後、通常の撮影処理を行う。この撮影処理については、 ここではその説明は省略する。この撮影処理において は、上述したSAR表示処理で設定された撮影するスラ イス枚数に基づいて撮影が行われる。

> 【0085】このようにこの実施の形態によれば、送受 信用RFコイル8へ供給される電力の効率を高めるため のマッチング回路9と、APC部1-1により90°条件 を満足するように電力制御されたときの無負荷時及び負 荷時のRFパルスの送信電力を測定するRFパワーメー タ11-3及び電力読取部1-2と、Q値を求めるための方

17

13-1が飽和しないためのアッテネータ13-2と、MR 信号のピーク値を検出するピーク値読取部1-5とを設け、スライス・エンコードのない90°パルス送信時又はα°パルス送信したパルスシーケンスを行って、プロトンの総量に比例したMR信号のピーク値を求め、公称体重を使用したSARの値の代わりとして、(式12)に基づいてプロトンの総量を使用したSARの値を自動的に計算することにより、被検体の照射領域に対応する部分の重量相当量を正確に把握することができ、SARの値を正確に算出することができ、SAR管理をより充10実して最適に行うことができる。

# [0086]

【発明の効果】以上詳述したようにこの発明によれば、MR信号からプロトンの総量を求め、公称体重の代わりにプロトンの総量を使用してSARの値を求めることにより、被検体の照射領域に対応する部分の重量を正確に把握することができ、SARを正確に算出することができる磁気共鳴イメージング装置を提供できる。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】この発明の実施の形態のMRI装置の要部構成 20 を示すブロック図。

【図2】同実施の形態のMRI装置のRFバルス発生部 及びその周辺の構成を示すブロック図。

【図3】同実施の形態のMRI装置のQ値測定部及びその周辺の構成を示すブロック図。

【図4】同実施の形態のMRI装置のMR信号検出部及びその周辺の構成を示すブロック図。

【図5】同実施の形態のMR I 装置のマッチング回路の一例を示す回路図。

【図6】同実施の形態のMRI装置のRFバルス送信時 30 の送受信用RFコイルの等価回路を示す回路図。

【図7】同実施の形態のMRI装置のMR信号受信時の送受信用RFコイルの等価回路を示す回路図。

【図8】同実施の形態のMR I 装置の中央制御部が行う 換算係数kの算出処理の流れを示す図。

【図9】同実施の形態のMR I 装置のQ値測定部の方向性結合器における周波数と反射信号電圧との関係のグラフ及びQ値に関する数値を示す図。

18

【図10】 同実施の形態のMR I 装置の信号分析器における周波数とピックアップコイルによる信号電圧との関係のグラフ及びQ値に関する数値を示す図。

【図11】同実施の形態のMRI装置でのスライス傾斜磁場、位相エンコード傾斜磁場をかけないスピン・エコー法のパルスシーケンスを示す図。

【図12】 同実施の形態のMR I 装置でのスライス傾斜 磁場、位相エンコード傾斜磁場をかけないグラディエン ト・エコー法のパルスシーケンスを示す図。

【図13】 同実施の形態のMRI装置の中央制御部が行うSAR算出処理の流れを示す図。

【図14】同実施の形態のMR I 装置でのα・パルスを使用したスライス傾斜磁場、位相エンコード傾斜磁場をかけないパルスシーケンスの一例を示す図。

【図15】同実施の形態のMRI装置でのα・パルスを 使用したスライス傾斜磁場、位相エンコード傾斜磁場を かけないパルスシーケンスの他の一例を示す図。

【図16】同実施の形態のMRI装置の中央制御部が行うSAR表示処理の流れを示す図。

#### 20 【符号の説明】

1…中央制御部、

1-1···APC部、

1-2…電力読取部、

1-3···Q値計算部、

1-4…アッテネーション量読取部、

1-5…ピーク値読取部、

8…送受信用RFコイル、

9…マッチング回路、

10…RFスイッチ、

11…RFパルス発生部、

11-2…RFパワーアンプ、

11-3…RFパワーメータ、

12…Q值測定部、

12-2…方向性結合器、

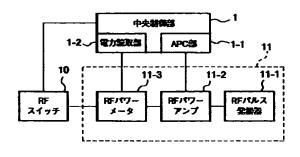
13…MR信号検出部、

13-1…アリアンプ、

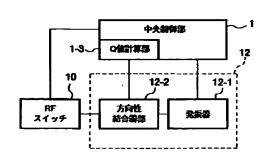
13-2…アッテネータ、

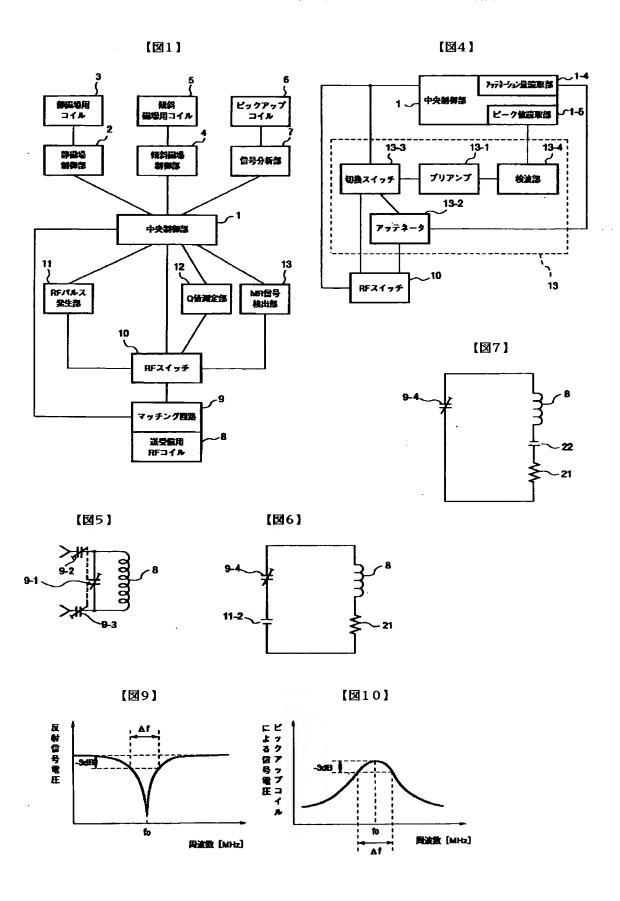
13-4…検波部。

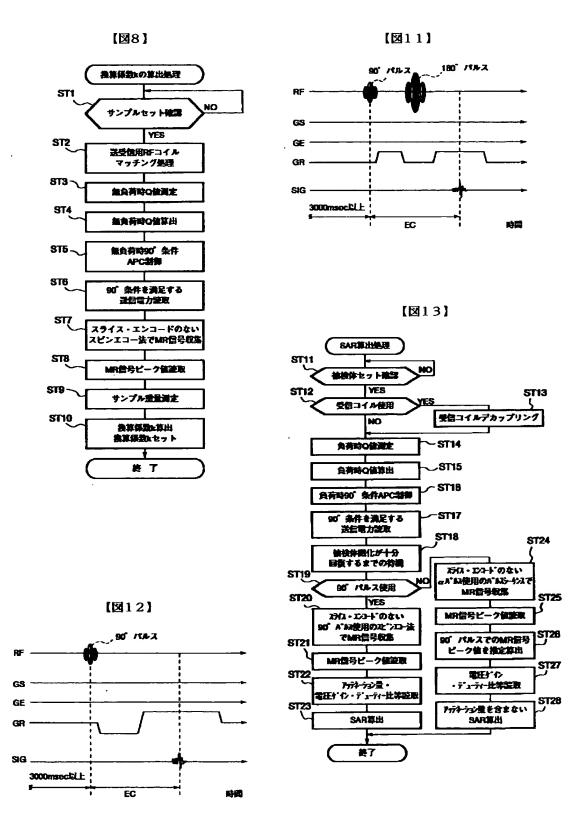
【図2】



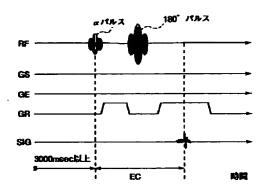
【図3】



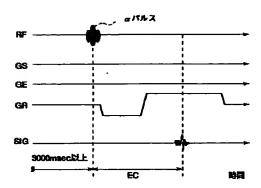




【図14】



【図15】



【図16】

